
Feuille d'exercices n° 1

MATRICES ET SYSTÈMES LINÉAIRES

Exercice 1.

Calculer les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 & -3 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Exercice 2.

On considère les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Calculer les matrices suivantes, lorsqu'elles sont bien définies : tA , tB , $A + B$, $A + {}^tA$, $B + {}^tB$, AB , BA , A^2 , A^tA , $({}^tA)A$, $({}^tA)^2$, $({}^tB)B$, B^tB , $({}^tB)^2$, ${}^tA^tB$ et ${}^tB^tA$.

Exercice 3.

Soit a et b deux réels. On considère les matrices :

$$A = \begin{pmatrix} \cos(a) & -\sin(a) \\ \sin(a) & \cos(a) \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} \cos(b) & -\sin(b) \\ \sin(b) & \cos(b) \end{pmatrix}.$$

1) On suppose dans cette question que $a = \pi$ et $b = \pi/2$.

a) Calculer les coefficients de A et B .

b) On définit $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $Y = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. Calculer AX et AY puis BX et BY . On pourra représenter ces 6 vecteurs sur un dessin.

On suppose de nouveau que a et b sont quelconques.

2) Calculer AB et BA . En déduire que A et B commutent, c-à-d $AB = BA$.

3) Montrer que A est inversible et donner son inverse.

Exercice 4.

(*) Soit A la matrice définie par

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 2 & -3 \end{pmatrix}.$$

1) Montrer que $A^2 + A = 2I_2$.

2) En déduire que A est inversible et exprimer A^{-1} en fonction de A .

3) Ecrire la matrice A^{-1} .

Exercice 5.

(*) Transformer les matrices suivantes en matrices échelonnées réduites :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & -2 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} -5 & 12 & -7 \\ 0 & 11 & 17 \\ 0 & 0 & 93 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 & 5 & 0 & 3 \\ -1 & 3 & 0 & 4 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -2 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 2 & -4 & -1 & -3 \end{pmatrix},$$

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & -2 \\ -1 & 2 & 1 & 5 \\ 2 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -2 & -1 \end{pmatrix}, E = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -m & 1 & m \\ 1 & -m & -1 \\ m & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Exercice 6.

(*) Déterminer le rang et le noyau des matrices de l'exercice précédent.

Exercice 7.

(*) Résoudre les systèmes linéaires suivants en utilisant la méthode de Gauss :

$$1) \begin{cases} x + y + z = 1 \\ x + y + 3z = 2 \end{cases}, 2) \begin{cases} x - 2y + 2z = 1 \\ 2x - y - 2z = -1 \\ 2x - 2y + z = 1 \end{cases},$$

$$3) \begin{cases} x + 2y - z = 1 \\ 2x + y + 2z = 2 \\ x - 4y + 7z = 3 \end{cases}, 4) \begin{cases} x + y + 3z + 2t = -2 \\ 2x + 3y + 4z + t = -1 \\ 3x + 7y + z - 6t = 6 \end{cases}.$$

Exercice 8.

(*) Calculer l'inverse des matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Exercice 9.

(**) On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

et on pose $B = A - I_3$.

1) Montrer par récurrence la formule du binôme de Newton : si M et N sont des matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telles que $MN = NM$ alors

$$(N + M)^k = \sum_{l=0}^k \binom{k}{l} N^l M^{k-l}.$$

2) Calculer B^k pour tout entier $k \geq 1$.

3) Calculer A^{100} .

Feuille d'exercices n° 2

ESPACES VECTORIELS

Exercice 10.

Représenter graphiquement les sous-ensembles de \mathbb{R}^2 et \mathbb{R}^3 suivants et déterminer s'ils sont des s.e.v.

- 1) $E_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 3y\}$,
- 2) $E_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = x^2\}$,
- 3) $E_3 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = x^2, y = 0\}$,
- 4) $E_4 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = y\}$,
- 5) $E_5 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = y, z = 0\}$.

Exercice 11.

Les sous-ensembles de \mathbb{R}^4 suivants sont-ils des s.e.v ?

- 1) $E_1 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = 3t\}$,
- 2) $E_2 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid y \neq z\}$,
- 3) $E_3 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = 1\}$.

Exercice 12.

(*) Soit $E_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x - y = 0\}$ et $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + y = 0\}$. Montrer que $E_1 \oplus E_2 = \mathbb{R}^2$.

Exercice 13.

(*) Pour chacune des familles de vecteurs de \mathbb{R}^2 suivantes, déterminer si elle est libre.

- 1) $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$.
- 2) $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}, w = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$.

Exercice 14.

(*) On considère les s.e.v

$$E_1 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = 3t\} \text{ et } E_4 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid t = 0, z = 3x - 7y\}.$$

- 1) Déterminer pour E_1 une famille libre et génératrice. Même chose pour E_4 .
- 2) Déterminer $E_1 \cap E_4$ et $E_1 + E_4$.

Exercice 15.

(*) Considérons les sous-espaces vectoriels de \mathbb{R}^4 :

$$F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x - y - 2t = 0, x + t = 0\},$$

$$G = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x - z + t = 0, y + z = 0\}.$$

- 1) Trouver une base de F et G .
- 2) Les s.e.v F et G sont-ils supplémentaires ?

Exercice 16.

(*) On considère les vecteurs suivants de \mathbb{R}^4 :

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, u_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, u_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

1) Montrer que (u_1, u_2, u_3, u_4) est une base de \mathbb{R}^4 .

2) Soit a, b, c et d des nombres réels. Calculer les coordonnées du vecteur $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$ de \mathbb{R}^4 dans la base (u_1, u_2, u_3, u_4) .

3) Calculer les coordonnées, dans la base (u_1, u_2, u_3, u_4) , de chacun des vecteurs de la base canonique de \mathbb{R}^4 .

Exercice 17.

(**) Soit F et G deux s.e.v d'un e.v E .

- 1) Montrer que $F \cap G$ est un s.e.v.
- 2) Montrer que $F \cup G$ est un s.e.v si et seulement si $F \subset G$ ou $G \subset F$.
- 3) Montrer que si $F \cup G = E$ alors $F = E$ ou $G = E$.

Exercice 18.

(**) Soit $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ l'e.v des fonctions de \mathbb{R} dans \mathbb{R} . Les sous-ensembles suivants sont-ils des s.e.v de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$?

- 1) $E_1 = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \mid f(1) = 0\}$,
- 2) $E_2 = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \mid f(0) = 1\}$,
- 3) $E_3 = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \mid f \text{ est dérivable}\}$.

Exercice 19.

(**) Soit $\mathcal{P} \subset \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ l'ensemble des fonctions paires de \mathbb{R} dans \mathbb{R} et $\mathcal{I} \subset \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ l'ensemble des fonctions impaires.

- 1) Montrer que \mathcal{P} et \mathcal{I} sont des s.e.v de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.
- 2) Montrer que \mathcal{P} et \mathcal{I} sont supplémentaires dans $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

Exercice 20.

(**) Soit E un e.v et F un s.e.v de E . Montrer que F est engendré par deux vecteurs u et v si et seulement si il est engendré par $u - v$ et $u + v$.

Exercice 21.

(**) Soit $\alpha_1, \dots, \alpha_k$ des nombres réels distincts. Montrer que la famille de fonctions $(e^{\alpha_1 x}, \dots, e^{\alpha_k x})$ est libre dans $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. *Indication* : Une manière de faire serait de faire tendre x vers l'infini dans une combinaison linéaire qui s'annulerait. Une autre serait de dériver cette combinaison linéaire.

Exercice 22.

(**) Soit $d \geq 1$ un entier et $\mathbb{R}_d[X]$ l'e.v des polynômes de degré inférieur ou égal à d .

- 1) Donner une base de $\mathbb{R}_d[X]$ et en déduire sa dimension.
- 2) Soit P_0, \dots, P_d des polynômes tels que $\deg(P_i) = i$. Montrer qu'ils forment une base de $\mathbb{R}_d[X]$.
- 3) Soit F l'ensemble des polynômes de degré $\leq d$ et s'annulant en 0 et 1. Montrer que F est un s.e.v de $\mathbb{R}_d[X]$ et calculer sa dimension.

Exercice 23.

(**) Soit $n \geq 1$ un entier. Soit \mathcal{T}_n^+ , \mathcal{T}_n^- , \mathcal{D}_n , \mathcal{S}_n et \mathcal{A}_n respectivement l'ensembles des matrices triangulaires supérieures, triangulaires inférieures, diagonales, symétriques et antisymétriques de taille $n \times n$.

1) Montrer que \mathcal{T}_n^+ est un s.e.v de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

2) Calculer la somme et l'intersection de a) \mathcal{T}_n^+ et \mathcal{T}_n^- b) \mathcal{S}_n et \mathcal{A}_n .

3) Ces sommes sont elles directes ?

APPLICATIONS LINÉAIRES

Exercice 24.

(*) On considère l'application $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par $f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ x \end{pmatrix}$.

- 1) Montrer que f est une application linéaire.
- 2) Déterminer les équations et une base de son image.
- 3) Même question pour son noyau.
- 4) Représenter graphiquement le noyau et l'image de f .
- 5) Représenter sur le même graphique les vecteurs

$$u_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}, u_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, u_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ et } u_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

ainsi que leur image par f .

- 6) Interpréter géométriquement l'application f .

Exercice 25.

(*) Pour les applications linéaires suivantes, déterminer le noyau et l'image.

1) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + y \\ x - y \end{pmatrix}$.

2) $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2, g \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 7z \\ x + y + z \end{pmatrix}$.

3) $h: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4, h \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ x - y \\ x + y \\ 2x \end{pmatrix}$.

Exercice 26.

(*) Soit f l'application de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 définie par

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y \\ x - 2y + z \\ x + z \end{pmatrix}.$$

- 1) Montrer que f est une application linéaire.
- 2) Donner la matrice A correspondant à f .
- 3) Calculer $f \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ en utilisant la définition de f et aussi à l'aide d'un calcul matriciel.
- 4) Déterminer une base de $\ker(f)$ et $\text{Im}(f)$.
- 5) Calculer A^2 et en déduire la forme de $f^2 = f \circ f$.

Exercice 27.

(**) Soit f et g deux applications linéaires de \mathbb{R}^n dans \mathbb{R}^n telles que $f \circ g = g \circ f$. Montrer que $\ker(f)$ et $\text{Im}(f)$ sont stables par g (i.e. $g(\ker(f)) \subset \ker(f)$ et $g(\text{Im}(f)) \subset \text{Im}(f)$).

Exercice 28.

(**) Soit $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ une application linéaire telle que $f^n = 0$ mais $f^{n-1} \neq 0$ (ici la puissance est à prendre au sens de la composée, $f^n = f \circ \dots \circ f$). Montrer que si $f^{n-1}(x) \neq 0$ alors la famille $(x, f(x), f^2(x), \dots, f^{n-1}(x))$ est une base de \mathbb{R}^n .

Exercice 29.

(**) Soit $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ une application linéaire. Montrer que $\ker(f) = \text{Im}(f)$ si et seulement si $f^2 = 0$ et $n = 2 \text{rg}(f)$.

Exercice 30.

(**) Soit $p : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ une application linéaire. On suppose que p est un *projecteur*, c'est-à-dire $p \circ p = p$.

- 1) Calculer $(-p) \circ (-p)$ et en déduire que $-p$ est aussi un projecteur.
- 2) Calculer $p \circ (-p)$ et $(-p) \circ p$ et en déduire que $\ker(p) = \text{Im}(-p)$ et $\text{Im}(p) = \ker(-p)$.
- 3) Montrer que $\mathbb{R}^n = \text{Im}(p) \oplus \ker(p)$.
- 4) Expliciter les restrictions de p à $\text{Im}(p)$ et $\ker(p)$.
- 5) On suppose que $\mathbb{R}^n = F \oplus G$ et si $x \in \mathbb{R}^n$ on écrit $x = u + v$ l'unique décomposition de x avec $u \in F$ et $v \in G$. Montrer que l'application définie par $p(x) = u$ est un projecteur. On l'appelle la projection sur F parallèlement à G .
- 6) Trouver l'expression de p quand $n = 2$, $F = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + y = 0\}$ et $G = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0\}$.

Exercice 31.

(**) Soit $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'application linéaire définie par $f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y + z \\ z \\ 0 \end{pmatrix}$.

- 1) Déterminer $\ker(f)$ et $\text{Im}(f)$.
- 2) Calculer $f^2 = f \circ f$ puis $\ker(f^2)$ et $\text{Im}(f^2)$.
- 3) Montrer que f est *nilpotente*, c'est-à-dire qu'il existe un entier $n \in \mathbb{N}$ tel que $f^n = 0$.

Feuille d'exercices n° 4

APPLICATIONS LINÉAIRES (DEUXIÈME PARTIE)

Exercice 32.

(*) Soit f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 donné, dans la base canonique, par la matrice

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 5 & 1 \\ -2 & 4 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Soit $u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$, $u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $u_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

- 1) Montrer que $\mathcal{B} = (u_1, u_2, u_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 .
- 2) Calculer $f(u_1)$, $f(u_2)$ et $f(u_3)$ et en déduire la matrice B de f dans la base \mathcal{B} .
- 3) Ecrire la matrice de passage P de la base canonique à la base \mathcal{B} .
- 4) Calculer P^{-1} .
- 5) Ecrire B en fonction de A et P .
- 6) Calculer B^4 puis A^4 .

Exercice 33.

(*) On considère l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 défini par

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -14x + 6y - 4z \\ -16x + 8y - 6z \end{pmatrix}.$$

On note $\mathcal{C} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 et

$$\mathcal{B} = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right).$$

Rappelons que $C_{\mathcal{B},\mathcal{C}}$ est la matrice de passage de la base \mathcal{C} à la base \mathcal{B} et que $M_{\mathcal{B},\mathcal{C}}(f)$ est la matrice de f dans les bases \mathcal{C} (au départ) et \mathcal{B} (à l'arrivée). Calculer, pas forcément dans l'ordre proposé, $C_{\mathcal{B},\mathcal{B}}$, $C_{\mathcal{B},\mathcal{C}}$, $C_{\mathcal{C},\mathcal{B}}$, $M_{\mathcal{C},\mathcal{C}}(f)$ et $M_{\mathcal{B},\mathcal{B}}(f)$.

Exercice 34.

(*) Reprendre les questions de l'Exercice 1 avec

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 8 & -3 \\ -4 & 9 & -3 \\ -6 & 12 & -4 \end{pmatrix}$$

et $u_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $u_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Exercice 35.

(*) Soit $\mathcal{C}^\infty([0, 1], \mathbb{R})$ l'ensemble des fonctions infiniment dérivables de l'intervalle $[0, 1]$ dans \mathbb{R} . On considère l'application φ définie par

$$\begin{aligned} \varphi : \mathcal{C}^\infty([0, 1], \mathbb{R}) &\rightarrow \mathcal{C}^\infty([0, 1], \mathbb{R}) \\ f &\mapsto f' \end{aligned}$$

où f' désigne la dérivée de f .

- 1) Montrer que φ est une application linéaire.
- 2) Déterminer son noyau et son image.

Exercice 36.

(**) Soit $E = \mathbb{R}_3[X]$ l'ensemble des polynômes de degré inférieur ou égal à 3. On définit f de E dans lui même par

$$f(P) = P + (1 - X)P',$$

où P' désigne la dérivée de P .

- 1) Montrer que f est un endomorphisme de E .
- 2) Soit \mathcal{B} , la base de E formée des polynômes $(1, X, X^2, X^3)$. Donner la matrice de f dans la base \mathcal{B} .
- 3) Déterminer une base de $\text{Im}(f)$.
- 4) Déterminer une base de $\ker(f)$.
- 5) Montrer que $\ker(f)$ et $\text{Im}(f)$ sont deux s.e.v supplémentaires de E .

Exercice 37.

(**) Rappelons qu'une matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est inversible s'il existe $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que $AB = BA = I_n$. Dans le cours, on a utilisé qu'il suffit d'avoir un inverse à gauche, c.à.d une matrice B telle que $BA = I_n$, pour que A soit inversible, d'inverse B . Montrons ce résultat.

Soit $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telles que $BA = I_n$. Considérons l'endomorphisme f de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ défini par

$$\begin{aligned} f : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) &\rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ M &\mapsto AM \end{aligned}$$

- 1) Montrer que f est injective.
- 2) En déduire que f est surjective.
- 3) En déduire qu'il existe une matrice M telle que $AM = I_n$ puis que $M = B$.

Feuille d'exercices n° 5

DETERMINANT, VALEURS PROPRES, VECTEURS PROPRES.

Exercice 38.

Calculer les déterminants suivants.

$$1) \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -2 & -2 \end{vmatrix}, 2) \begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \\ 2 & 3 & 5 \end{vmatrix}, 3) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{vmatrix}, 4) \begin{vmatrix} -2 & -1 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 3 \end{vmatrix}.$$

Exercice 39.

(*) Soit $a \in \mathbb{R}$. Déterminer, en fonction de a , si la matrice

$$B_a = \begin{pmatrix} a & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

est inversible et quand c'est le cas, calculer son inverse.

Exercice 40.

(*) Calculer, en fonction de $a, b, c \in \mathbb{R}$ les déterminants suivants.

$$1) \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 \\ 1 & b & b^2 \\ 1 & c & c^2 \end{vmatrix}, 2) \begin{vmatrix} a & a^2 & a^3 \\ b & b^2 & b^3 \\ c & c^2 & c^3 \end{vmatrix}, 3) \begin{vmatrix} 1+a & a & a \\ b & 1+b & b \\ c & c & 1+c \end{vmatrix}, 4) \begin{vmatrix} 1 & \cos^2(a) & \sin^2(a) \\ 1 & \cos^2(b) & \sin^2(b) \\ 1 & \cos^2(c) & \sin^2(c) \end{vmatrix}.$$

Exercice 41.

(**) Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$. La trace de A est définie par $\text{tr}(A) = a + d$.

1) Vérifier l'équation suivante (théorème de Cayley-Hamilton en dimension deux.) :

$$A^2 - (\text{tr}(A))A + \det(A)I_2 = 0.$$

2) Posons $\tilde{A} = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$. Montrer que $A\tilde{A} = \tilde{A}A = \det(A)I_2$.

3) Retrouver à partir de là le résultat de cours : A est inversible si et seulement si $\det(A) \neq 0$ et dans ce cas

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)}\tilde{A}.$$

4) Montrer que, si $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ alors $A^2 = 0$ si et seulement si $\text{tr}(A) = 0$ et $\det(A) = 0$.

5) Montrer que si $A, B \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ alors

$$(AB) = (BA).$$

Exercice 42.

Pour les matrices suivantes, déterminer les valeurs propres puis une base de chaque espace propre associé.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Exercice 43.

Pour les matrices suivantes, déterminer les valeurs propres puis une base de chaque espace propre associé.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix},$$
$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -7 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, E = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & -4 & 2 \end{pmatrix}, F = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 4 & -2 & -4 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix}.$$